

Outils d'analyse pour l'ingénieur 3EII, 3GMA, 3SGM, 3SRC

1/31

Chapitre 1 : Intégration

Olivier Ley IRMAR, INSA de Rennes

1.1. Rappel ⁴ sur l'intégrale de Riemann ⁵

Si f est continue sur [a,b] alors f est Riemann-intégrable et on peut définir

$$\int_{a}^{b} f(t)dt = \lim_{n \to \infty} \sum_{k=0}^{n-1} \frac{b-a}{n} f\left(a + \frac{k}{n}(b-a)\right)$$
Somme de Riemann 1
$$0 = \lim_{n \to \infty} \frac{b-a}{n} \int_{a+(k+1)}^{b-a} \frac{b}{n} dt$$

$$a + k \frac{b-a}{n} \int_{a+(k+1)}^{b-a} \frac{b}{n} dt$$

$$= F(b) - F(a) \ \mbox{où} \ F \ \mbox{est une primitive}^{3} \ \mbox{de} \ f \ \mbox{sur} \ [a,b]$$
 Thm fondamental de l'analyse 2

Remarque : La définition a un sens pour des fonctions plus générales, par exemple continues par morceaux. Mais on a besoin que la fonction soit suffisamment régulière pour utiliser cette notion d'intégrale.

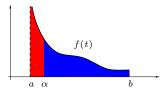
- 1. Ici on utilise les rectangles à gauche et un pas constant mais d'autres choix sont possibles.
- 2. Théorème attribué historiquement à Isaac Newton (1642-1727).
- 3. définie à une constante près : $\forall t \in [a, b], F(t) = \int_a^t f(s) ds + C, F \in C^1([a, b])$ et F' = f.
- 4. Revoir au besoin le cours de 1A.
- 5. Georg Friedrich Bernhard Riemann (1826–1866), mathématicien allemand.

Olivier Ley (INSA Rennes) Chapitre 1 : Intégration

2/31

1.2. Rappel ⁶ sur les intégrales généralisées

Si
$$f$$
 est continue sur $\underline{\underline{]}}a,b]$ et $\lim_{\alpha \to a^+} \int_{\alpha}^b f(t)dt = \ell \in]-\infty,+\infty[$ existe intégrale de Riemann car f continue sur $[\alpha,b]$



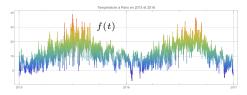
alors on définit
$$\int_a^b f(t)dt = \ell$$
.

 $\frac{\text{Remarque}}{\text{l'intégrale généralisée}}: \text{si } f \text{ est seulement continue par morceaux sur }] a,b[, \text{ on peut définir} \\ \lim_{\alpha \to a^+} \int_{\alpha}^{\beta} f(t)dt \text{ existe et est finie.} \\ \lim_{\beta \to b^-} \int_{\alpha}^{\beta} f(t)dt \text{ existe et est finie.} \\ \lim_{\beta \to b^-} \int_{\alpha}^{\beta} f(t)dt \text{ existe et est finie.} \\ \lim_{\beta \to b^-} \int_{\alpha}^{\beta} f(t)dt \text{ existe et est finie.} \\ \lim_{\beta \to b^-} \int_{\alpha}^{\beta} f(t)dt \text{ existe et est finie.} \\ \lim_{\beta \to b^-} \int_{\alpha}^{\beta} f(t)dt \text{ existe et est finie.} \\ \lim_{\beta \to b^-} \int_{\alpha}^{\beta} f(t)dt \text{ existe et ext finie.} \\ \lim_{\beta \to b^-} \int_{\alpha}^{\beta} f(t)dt \text{ existe et ext finie.} \\ \lim_{\beta \to b^-} \int_{\alpha}^{\beta} f(t)dt \text{ existe et ext finie.} \\ \lim_{\beta \to b^-} \int_{\alpha}^{\beta} f(t)dt \text{ existe et ext finie.} \\ \lim_{\beta \to b^-} \int_{\alpha}^{\beta} f(t)dt \text{ existe et ext finie.} \\ \lim_{\beta \to b^-} \int_{\alpha}^{\beta} f(t)dt \text{ existe et ext finie.} \\ \lim_{\beta \to b^-} \int_{\alpha}^{\beta} f(t)dt \text{ existe et ext finie.} \\ \lim_{\beta \to b^-} \int_{\alpha}^{\beta} f(t)dt \text{ existe et ext finie.} \\ \lim_{\beta \to b^-} \int_{\alpha}^{\beta} f(t)dt \text{ existe et ext finie.} \\ \lim_{\beta \to b^-} \int_{\alpha}^{\beta} f(t)dt \text{ existe et ext finie.} \\ \lim_{\beta \to b^-} \int_{\alpha}^{\beta} f(t)dt \text{ existe ext finie.} \\ \lim_{\beta \to b^-} \int_{\alpha}^{\beta} f(t)dt \text{ existe ext finie.} \\ \lim_{\beta \to b^-} \int_{\alpha}^{\beta} f(t)dt \text{ existe ext finie.} \\ \lim_{\beta \to b^-} \int_{\alpha}^{\beta} f(t)dt \text{ existe ext finie.} \\ \lim_{\beta \to b^-} \int_{\alpha}^{\beta} f(t)dt \text{ existe ext finite.} \\ \lim_{\beta \to b^-} \int_{\alpha}^{\beta} f(t)dt \text{ existe ext finite.} \\ \lim_{\beta \to b^-} \int_{\alpha}^{\beta} f(t)dt \text{ existe ext finite.}$

6. Revoir au besoin le cours de 2A.

1.3. Objectif de ce cours

- Intégrer des fonctions très peu régulières.
- Intégrer sur des ensembles plus généraux que des intervalles.
- Pouvoir intégrer des fonctions $f:\mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} à plusieurs variables. ⁷



Extrait de F.Vigneron, H.Bahouri, Analyse fréquentielle du signal, Images des Math., CNRS, 2019

C'est important pour les applications. L'intégrale de Lebesgue ⁸ répond à ces problématiques. Le but de ce cours est de donner une vague idée de cette nouvelle notion d'intégrale.

^{7.} déjà possible avec les intégrales de Riemann multiples, cf. cours Géométrie 2A. Mais c'est compliqué.

^{8.} Henri Lebesgue (1875–1941), mathématicien français, principalement connu pour l'intégrale qui porte son nom et qui a révolutionné et généralisé le calcul intégral. Il a enseigné quelques années à Rennes où un centre de recherche en mathématiques porte son nom, le Centre Henri Lebesgue : www.lebesgue.fr

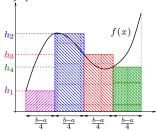
- Introduction et motivations
- 1 Introduction à l'intégration au sens de Lebesgue
- 2 Stabilité et théorèmes de convergence
- Intégrales à paramètres
- Théorème de Fubini
- Produit de convolution

1. Introduction à l'intégration au sens de Lebesgue

La théorie moderne de l'intégrale de Lebesgue permet de définir

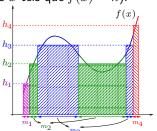
$$\left|\int_A f(x)dx \quad \text{ pour } A \subset \mathbb{R}^n \text{ «très général» et } f:\mathbb{R}^n \to \mathbb{R} \text{ ou } \mathbb{C} \text{ «très générale»}. \right|$$

Elle est basée sur **la théorie de la mesure** au sens intuitif suivant : L'intégration au sens de Riemann « parcourt » le segment [a,b] de $a \ a \ b$ et exploite au fur et à mesure la hauteur h de f (la taille des rectangles) alors que l'intégration au sens de Lebesgue exploite la <u>mesure</u> des ensembles de niveau $\{f=h\}$ (la mesure du sous-ensemble des x tels que f(x)=h).



Intégration au sens de Riemann

$$\int_{a}^{b} f(x) dx \approx \frac{b-a}{4} h_1 + \frac{b-a}{4} h_2 + \frac{b-a}{4} h_3 + \frac{b-a}{4} h_4$$



Intégration au sens de Lebesgue

$$\int_{a}^{b} f(x) dx \approx m_1 h_1 + m_2 h_2 + m_3 h_3 + m_4 h_4$$

Voici comment Lebesgue lui-même décrit les choses de façon imagée :

- « Imaginez que je doive payer une certaine somme; je peux
 - sortir les pièces de mon porte-monnaie comme elles viennent pour arriver à la somme indiquée (➪ intégrale de Riemann),
 - ou sortir toutes les pièces et les choisir selon leur valeur (□ intégrale de Lebesgue).

Ainsi l'intégrale au sens de Lebesgue nécessite de savoir mesurer la taille d'ensembles dans \mathbb{R}^n mais s'affranchit de la régularité de la fonction f à intégrer, alors que l'intégrale de Riemann est elle basée sur les variations de f et, de ce fait, plus dépendante de la régularité de f.

1.1. Notion de mesure

On veut construire une <u>mesure</u> m permettant de « mesurer » ⁹ le maximum d'ensembles de \mathbb{R}^n .

A minima, le cahier des charges doit comporter les propriétés suivantes :

- (P1) $m : \{\text{ensembles de } \mathbb{R}^n\} \to \mathbb{R}^+ \cup \{+\infty\}.$
- (P2) $m([a,b]^n) = (b-a)^n$ (mesure des cubes de dimension n).
- (P3) $m(A) \leq m(B)$ si $A \subset B$.
- (P4) Si $A \cap B = \emptyset$, alors $m(A \cup B) = m(A) + m(B)$.
- (P5) Pour tout vecteur x, m(x+A)=m(A) (invariance par translation)

De façon surprenante, une telle mesure n'existe pas (elle ne peut pas être définie sur <u>tous</u> les sous-ensembles de \mathbb{R}^n) mais :

Théorème 1 (Mesure de Lebesgue)

Il existe une mesure λ_n sur \mathbb{R}^n appelée mesure de Lebesgue qui permet de mesurer une grande classe d'ensembles, les ensembles dits Lebesgue-mesurables a, et qui vérifie (P2)-(P3)-(P4)-(P5).

- a. essentiellement tous ceux que vous connaissez
- 9. définir rigoureusement la longueur dans \mathbb{R}^1 , l'aire dans \mathbb{R}^2 , le volume dans \mathbb{R}^3 , etc.

Remarques

- \bullet $\lambda_n(\mathbb{R}^n) = +\infty$ et $\lambda_n(\emptyset) = 0$ mais il existe des ensembles non-vides de mesure nulle appelés ensembles négligeables.
- ② Dans \mathbb{R}^1 : $\lambda_1(\{\text{nombre fini de points}\}) = 0$, $\lambda_1(\mathbb{Q}) = 0$. \Box On dit qu'un ensemble fini de points dans $\mathbb R$ est un ensemble négligeable de $\mathbb R$.
- **3** Dans \mathbb{R}^2 : $\lambda_2(\{\mathsf{nb} \mathsf{ fini de points}\} \cup \{\mathsf{nb fini de droites}\}) = 0$.
- **3** Dans \mathbb{R}^3 : $\lambda_3(\{\mathsf{nb} \mathsf{ fini} \mathsf{ points}\} \cup \{\mathsf{nb} \mathsf{ fini} \mathsf{ droites}\} \cup \{\mathsf{nb} \mathsf{ fini} \mathsf{ de} \mathsf{ plans}\}) = 0$.
- (Exemple fondamental de mesure) La probabilité d'un événement est la mesure (de probabilité) des cas favorables parmi l'ensemble de tous les événements possibles (qui a pour mesure 1) cf. cours de Probas.

Définition 1 (Presque partout)

Soit A un ensemble mesurable. On dit qu'une propriété a lieu presque partout (en abrégé p.p.) si elle a lieu sur $A \setminus N$ où N est un ensemble négligeable (de mesure nulle).

Exemples

- ② La fonction \tan est continue p.p. $\sup \mathbb{R}$ car elle est continue $\sup \mathbb{R} \setminus N$ où $N := \{\frac{\pi}{2} + \pi \mathbb{Z}\}$ est un ensemble dénombrable donc négligeable (exo tracer la fonction \tan).
- **3** La fonction de Dirichlet $f(x) = \begin{cases} 1 & \text{si } x \in \mathbb{Q} \\ 0 & \text{si } x \in \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q} \end{cases}$ est nulle p.p. mais n'est pas continue p.p. ([exo]).
- Soit $f_n(x) = (\sin x)^n$ pour $n \ge 1$. Étudier $\lim_{n \to +\infty} f_n(x)$ pour tout $x \in \mathbb{R}$. Identifier une fonction simple f telle que l'on puisse écrire $f_n(x) \underset{n \to +\infty}{\to} f(x)$ p.p. $x \in \mathbb{R}$.
- a. Johann Peter Gustav Lejeune Dirichlet (1805–1859) mathématicien prussien.

1.2. Intégrale de Lebesgue

Théorème 2 (Intégrales des fonctions positives)

Soit $A\subset\mathbb{R}^n$ un ensemble mesurable et $f:A\to[0,+\infty]$ positive et mesurable. a Alors on peut définir $\int_A f(x)dx\in[0,+\infty]$.

- Cette intégrale b coïncide avec l'intégrale de Riemann quand f est continue par morceaux;
- Linéarité : $\int_A (\alpha f(x) + \beta g(x)) dx = \alpha \int_A f(x) dx + \beta \int_A g(x) dx$ (avec la convention $0 \times (+\infty) = 0$)
- a. il suffit que tous les sous-ensemble de niveaux $L_{\alpha}:=\{x\in A: f(x)\leq \alpha\},\ \alpha\in\mathbb{R},$ soient des ensembles mesurables. On admet que toutes les fonctions qu'on rencontrera sont mesurables
- b. $\underline{\wedge}$ on utilise la même notation que pour l'intégrale de Riemann. À partir de maintenant, la notation \int signifie intégrale de Lebesgue. Si une fonction est Riemann-intégrable mais pas Lebesgue-intégrable, il faudra le préciser (cf. exo 2 de TD)

Remarque: C'est un résultat disant qu'on sait intégrer les fonctions **positives**.

11/31

Théorème 3 (Intégrales des fonctions à valeurs réelles ou complexes)

Soit $A \subset \mathbb{R}^n$ mesurable et $f: A \to \mathbb{R}$ (ou \mathbb{C}) mesurable.

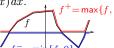
On dit que
$$f$$
 est intégrable sur $A \Longleftrightarrow \left| \int_A |f(x)| dx < +\infty \right|^{\mathfrak{a}}$

Dans ce cas,
$$\int_A f(x) dx \in \mathbb{R}$$
 (ou \mathbb{C}) est bien définie b et on note $f \in L^1(A)$.

- a. $\int_A |f(x)| dx$ est bien définie par le Thm 2 car $x \mapsto |f(x)|$ est à valeurs dans $[0,+\infty]$ et est encore mesurable.
- b. c'est-à-dire que c'est un nombre réel ou complexe qui n'est pas l'infini.

Remarque : Quand
$$f: A \to \mathbb{R}$$
, $\int_A f(x) dx = \int_A f^+(x) dx - \int_A f^-(x) dx$.

Exo Donner la définition de $\int_A f(x)dx$ quand $f:A\to\mathbb{C}$.



À retenir

$$L^1(A)=\{f:A o\mathbb{C}:\int_A|f(x)|dx<+\infty\}$$
 fonctions **intégrables** sur A

$$L^2(A) = \{f: A \to \mathbb{C}: \int_A |f(x)|^2 dx < +\infty\}$$
 fonctions de carré intégrable sur A

En pratique, à savoir faire

Vous devez être capables de déterminer si étant donnés une fonction f et un ensemble A^{10} , est-ce que $f \in L^1(A)$? est-ce que $f \in L^2(A)$?

Montrer l'intégrabilité consistera en pratique à

montrez que l'intégrale généralisée est **absolument convergente** en s'appuyant sur les **techniques** vues en 2ème année ¹² :

- Calcul direct de $\int_A |f(x)| dx$ (si c'est possible)
- Théorème de comparaison (majorations, minorations)
- équivalents, DL
- Ochangement de variables, Intégration par parties

^{10.} Pour vous, tous les ensembles et toutes les fonctions seront supposées mesurables.

^{11.} L'intérêt de considérer les fonctions de carré intégrable est, qu'en traitement du signal, L^2 est l'ensemble des signaux d'énergie finie.

^{12.} Revoir le Chapitre Intégrales généralisées du cours d'Analyse 3 de 2A. Remarquer qu'on est dans le cas « simple » des fonctions positives.

Remarque : si deux fonctions sont égales presque partout (p.p.), alors leurs intégrales sont égales. Le p.p. est la bonne généralisation de la phrase : « on ne change pas la valeur d'une intégrale en modifiant la fonction qu'on intègre en un nombre fini de points ».

À démontrer en (exo)

1
$$\frac{1}{t} \notin L^1(\mathbb{R}), L^2(\mathbb{R}), \quad \frac{1}{t} \notin L^1([1, +\infty[), \in L^2([1, +\infty[), \infty[), \infty[)]))$$

$$\sqrt{t} \in L^1(\mathbb{R}, \Gamma_j), \ \ \, L^2(\mathbb{R}), \quad \frac{\sin t}{1+t^2} \in L^1(\mathbb{R}), L^2(\mathbb{R}), \quad \frac{\sin t}{1+t^2} \in L^1(\mathbb{R}), L^2(\mathbb{R}),$$

$$\underbrace{ \ \, _{3t^5+1}^{5+1} \not\in L^1(\mathbb{R}), \in L^2(\mathbb{R}) \ \, (\mathsf{donc} \ \, L^2(\mathbb{R}) \not\subset L^1(\mathbb{R})), }_{}$$

3 Trouver un exemple montrant que
$$L^1(\mathbb{R}) \not\subset L^2(\mathbb{R})$$
.

$$\left(\int_{\mathbb{R}}\left|\frac{\sin t}{t}\right|dt=+\infty\right)$$
 donc f n'est pas intégrable sur \mathbb{R} . Cf. Exo 2 de TD.

2. Stabilité et théorèmes de convergence

$$\underline{ \text{Probl\'ematique}}: \boxed{\text{Si } f \text{ et } g \text{ sont } \text{ `` proches "}, \text{ a-t-on } \int_A f \text{ et } \int_A g \text{ proches '}?}$$

C'est une propriété de stabilité fondamentale. Par exemple, si on se rappelle que $\int_{[t_0,t_1]} |f(t)|^2 dt \ \text{modélise l'énergie du signal } f(t) \ \text{sur } [t_0,t_1], \ \text{on aimerait que, pour générer un signal } g(t) \ \text{proche de } f(t), \ \text{on ait besoin de la même énergie à peu de chose près.}$

Deux théorèmes importants permettent de répondre par l'affirmative à cette question,

- le Théorème de convergence monotone ou de Beppo-Levi 13
- le Théorème de convergence dominée de Lebesgue 14.

Olivier Ley (INSA Rennes) Chapitre 1 : Intégration 2020-2021

15 / 31

^{13.} Beppo Levi (1875-1961) est un mathématicien italien.

^{14.} Ce théorème est dû à Lebesgue et constitue un des résultats les plus importants de sa théorie.

Convergence simple d'une suite de fonctions

On veut définir rigoureusement ce que l'on entend par « deux fonctions sont proches ». On va plutôt définir ce que signifie qu'une suite de fonctions (f_n) se rapproche d'une fonction f.

Définition 2

On considère une suite $(f_n)_{n\in\mathbb{N}}$ de fonctions $f_n:A\to\mathbb{C}$. On dit que la suite (f_n) converge simplement vers la fonction f si

$$f_n(x) \underset{n \to +\infty}{\longrightarrow} f(x)$$
 pour presque tout $x \in A$.

On écrira $f_n \to f$ p.p. sur A.

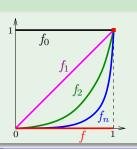
Exemple

Soit
$$f_n(x) = x^n$$
 pour tout $n \ge 0$ et $x \in A := [0,1]$.

On a
$$f_n(x) \underset{n \to +\infty}{\rightarrow} f(x) = \left\{ \begin{array}{ll} 0 & \text{si } x \in [0,1[,\\ 1 & \text{si } x = 1. \end{array} \right.$$

(Remarquer que pour chaque n, $f_n \in C^\infty([0,1])$ et que la limite f n'est même pas continue.)

On a donc que $f_n \to 0$ p.p. sur [0,1].



Théorème 4 (Théorème de convergence monotone de Beppo-Levi)

Soit $A \subset \mathbb{R}^n$ mesurable et $f_n : A \to [0, +\infty]$ mesurables. On suppose a:

- $f_n \to f$ p.p. sur A,
- la suite (f_n) est croissante : $f_n \leq f_{n+1}$ p.p. sur A, pour tout $n \in \mathbb{N}$.

Alors
$$\int_A f_n(x) dx \underset{n \to +\infty}{\to} \int_A f(x) dx$$
.

a. Remarquer que le résultat s'applique aux fonctions positives et qu'on ne suppose aucune hypothèse d'intégrabilité, ni pour les f_n , ni pour f. En particulier, il est possible que $\int_A f(x) dx = +\infty$.

Théorème 5 (Théorème de convergence dominée de Lebesgue)

Soit $A \subset \mathbb{R}^n$ mesurable et $f_n : A \to \mathbb{C}$ mesurables. On suppose :

- $f_n \to f$ p.p. sur A,
- (Domination) $\exists g:A \to \mathbb{R}^+$ intégrable a telle que $\forall n \in \mathbb{N}$, $|f_n| \leq g$ p.p. sur A.

Alors
$$\int_A f_n(x) dx \underset{n \to +\infty}{\to} \int_A f(x) dx$$
.

a. La fonction g doit majorer tous les $\left|f_{n}\right|$ et être indépendante de n.

Exercice corrigé : Étudier $\lim_{n\to+\infty} \int_0^{+\infty} \frac{e^{-nx}}{\sqrt{x}} dx$.

Soit $f_n(x) = \frac{e^{-nx}}{\sqrt{x}}$ définie sur $A = [0, +\infty[$.

 $f_n \to \mathbf{0}$ p.p. sur $[0, +\infty[$ (en fait partout sauf en x=0).

 $\forall n \geq 1$, $|f_n(x)| = \frac{e^{-nx}}{\sqrt{x}} \leq \frac{e^{-x}}{\sqrt{x}}$ p.p. $x \in [0, +\infty[$ et $\frac{e^{-x}}{\sqrt{x}} \in L^1([0, +\infty[)$ (car d'une part, $|\frac{e^{-x}}{\sqrt{x}}|_{x \to 0} \sim \frac{1}{\sqrt{x}}$ qui est intégrable en 0 et, d'autre part, pour $x \geq 1$, $|\frac{e^{-x}}{\sqrt{x}}| \leq e^{-x}$ qui est intégrable en $+\infty$). Finalement, l'hypothèse de domination est satisfaite.

Par le <u>théorème de convergence dominée</u>, $\int_0^{+\infty} \frac{e^{-nx}}{\sqrt{x}} dx \underset{n \to +\infty}{\to} \int_0^{+\infty} 0 dx = 0$. (Le théorème donne l'existence de la limite et sa valeur.)

Exercice corrigé : Étudier
$$\lim_{n \to +\infty} \int_1^n \frac{dt}{\sqrt{t^2 + 2 + \cos t}}$$
.

$$\int_1^n \frac{dt}{\sqrt{t^2 + 2 + \cos t}} = \int_1^{+\infty} f_n(t) dt \text{ avec } f_n(t) := \frac{\mathbb{1}_{[1,n]}(t)}{\sqrt{t^2 + 2 + \cos t}} \text{ } \underline{\text{a valeurs positives}}^{\text{a}}.$$

$$f_n(t) o f(t) := rac{1}{\sqrt{t^2 + 2 + \cos t}}$$
 p.p. sur $[1, +\infty[$ (en fait partout ici).

La suite (f_n) est <u>croissante</u> car $\mathbb{1}_{[1,n]} \leq \mathbb{1}_{[1,n+1]}$ et donc $f_n \leq f_{n+1}$ pour tout n.

Par le théorème de convergence monotone,

$$\int_1^n \frac{dt}{\sqrt{t^2+2+\cos t}} \underset{n \to +\infty}{\to} \int_1^{+\infty} f(t) \, dt = +\infty \, \operatorname{car} f(t) \underset{t \to +\infty}{\sim} \frac{1}{t} \not \in L^1([1,+\infty[).$$

a. On rappelle que $\mathbb{1}_A(t)=\left\{egin{array}{ll} 1 & \mbox{si } t\in A \\ 0 & \mbox{si } t\not\in A \end{array}\right.$ est la fonction indicatrice de l'ensemble A.

Exercice corrigé : Étudier $\lim_{n\to+\infty} \int_0^{\pi} \left(\frac{1+\sin(nt)}{2}\right)^n dt$.

Les fonctions $f_n(x) = \left(\frac{1+\sin(nt)}{2}\right)^n$ sont définies sur $A = [0,\pi]$.

Comme $0 \leq \frac{1+\sin(nt)}{2} \leq 1$ et que $\frac{1+\sin(nt)}{2} = 1$ seulement pour un nombre fini de points de $[0,\pi]$ (ceux de l'ensemble $\{\frac{\pi}{2n} + \frac{2\pi\mathbb{Z}}{n}\} \cap [0,\pi]$), on a $0 \leq \frac{1+\sin(nt)}{2} < 1$ p.p. sur $[0,\pi]$ et donc $f_n \to 0$ p.p. sur $[0,\pi]$.

D"autre part, $|f_n(t)| \le 1$ sur $[0,\pi]$ et la fonction constante égale à 1 est intégrable sur $[0,\pi]$ a donc l'hypothèse de domination est satisfaite.

Par le théorème de convergence dominée,

$$\int_0^\pi \left(\frac{1+\sin(nt)}{2}\right)^n dt \underset{n \to +\infty}{\to} \int_0^\pi 0 dt = 0.$$

a. On remarquera que toute fonction <u>bornée</u> est intégrable sur tout ensemble A de <u>mesure finie</u> (un intervalle borné par exemple) mais n'est pas nécessairement intégrable sur tout l'ensemble \mathbb{R}^n . Ici $1 \in L^1([0,\pi])$ mais $1 \not\in L^1(\mathbb{R})$.

2020-2021

20 / 31

Exercice corrigé : Étudier $\lim_{n\to+\infty}\int_0^{+\infty}\mathbb{1}_{[n,n+1]}dt$.

Les fonctions $f_n(x) = \mathbb{1}_{[n,n+1]}$ sont positives et définies sur $[0,+\infty[$.

 $f_n \to 0$ p.p. sur A (car, $\forall t \in [0, +\infty[$, pour n assez grand, on a que $t \notin [n, n+1]$ donc $f_n(t) = 0$).

On remarque que la suite (f_n) n'est pas croissante (exo) et que l'hypothèse de domination ne peut pas être satisfaite (exo la seule fonction g qui peut dominer tous les $|f_n|$ est la fonction constante 1 et $1 \notin L^1([0,+\infty[)$. On ne peut donc utiliser ici ni le théorème de convergence monotone, ni le théorème de convergence dominée.

Heureusement, il est facile de calculer les intégrales,

$$\int_0^{+\infty} \mathbb{1}_{[n,n+1]} dt = \int_n^{n+1} dt = 1 \underset{n \to +\infty}{\longrightarrow} 1 \neq 0 = \int_0^{+\infty} 0 dt.$$

On remarque en particulier que la question posée page 15 n'a pas toujours de réponse positive.

Exercice corrigé : Étudier
$$\lim_{n \to +\infty} \int_0^{+\infty} \mathbb{1}_{[n,n+\frac{1}{n}]} dt$$
.

Les fonctions $f_n(x) = \mathbb{1}_{[n,n+\frac{1}{n}]}$ sont positives et définies sur $[0,+\infty[$.

$$f_n o 0$$
 p.p. sur A (car, $\forall t$, pour n assez grand, $t \not\in [n, n+\frac{1}{n}]$ donc $f_n(t)=0$).

On remarque que la suite (f_n) n'est pas croissante (exo) et que l'hypothèse de domination ne peut pas être satisfaite (exo la seule fonction g qui peut dominer tous les $|f_n|$ est la fonction $g(t) = \mathbb{1}_{\bigcup_{n \geq 1} \lceil n, n + \frac{1}{n} \rceil}(t)$ et

$$\int_0^{+\infty} g(t)dt = \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n} = +\infty \text{ donc } g \notin L^1([0, +\infty[).$$

On ne peut donc utiliser ici ni le théorème de convergence monotone, ni le théorème de convergence dominée.

Heureusement, il est facile de calculer les intégrales en jeu à la main,

$$\int_0^{+\infty} \mathbb{1}_{[n,n+\frac{1}{n}]} dt = \int_n^{n+\frac{1}{n}} dt = \frac{1}{n} \underset{n \to +\infty}{\to} 0 = \int_0^{+\infty} 0 dt.$$

On a donc une réponse affirmative à la question posée page 15 sans que le théorème de convergence monotone ou celui de convergence dominée s'applique.

3. Intégrales à paramètres

Il arrive souvent 15 que l'on définisse des fonctions à partir d'intégrales : si f(t,x) est une fonction de 2 variables qu'on peut intégrer par rapport à la variable x, on peut définir une fonction de l'autre variable t par

$$F(t) = \int_{A} f(t, x) dx.$$

La question naturelle qui se pose est alors : si f est « régulière » par rapport à t, est-ce que cette régularité se transmet à la nouvelle fonction F?

Une application importante du théorème de convergence dominée donne des résultats positifs très utiles en pratique :

- le Théorème de continuité sous l'intégrale,
- le Théorème de dérivation sous l'intégrale.

15. cf. la convolution dans la Section 5, la <u>Transformée de Fourier</u> dans le Chapitre 2, etc.

Théorème 6 (Théorème de continuité sous l'intégrale)

Soit $f:I\times A\to\mathbb{C}$ mesurable, I est un intervalle de $\mathbb{R}.$ On suppose

- $t \mapsto f(t,x)$ est continue sur I pour p.p. $x \in A$,
- $|f(t,x)| \leq g(x)$ pour tous $t \in I$ et p.p. $x \in A$ avec $g \in L^1(A)$ (domination indépendante de t)

Alors
$$F(t) = \int_A f(t,x) dx$$
 est continue sur I .

Théorème 7 (Théorème de dérivation sous l'intégrale)

Soit $f:I\times A\to\mathbb{C}$ mesurable, I est un intervalle de $\mathbb{R}.$ On suppose

- $\forall t \in I$, $x \mapsto f(t, x)$ est intégrable sur A,
- $\forall t \in I$, $\frac{\partial f}{\partial t}(t,x)$ existe pour p.p. $x \in A$ (\exists dérivée partielle en t)
- $|\frac{\partial f}{\partial t}(t,x)| \leq g(x)$ pour tous $t \in I$ et p.p. $x \in A$ avec $g \in L^1(A)$ (domination indépendante de t).

Alors F est dérivable sur I et $F'(t) = \frac{d}{dt} \int_A f(t,x) dx = \int_A \frac{\partial f}{\partial t}(t,x) dx$.

Exo Dans la formule ci-dessus, comprendre la différence d'utilisation de $\frac{d}{dt}$ et $\frac{\partial}{\partial t}$.

Exercice corrigé : Soit
$$F(t) = \int_0^{+\infty} \frac{e^{-t^2(1+x^2)}}{1+x^2} dx$$
 pour $t \ge 0$ et $\mathcal{I} = \int_0^{+\infty} e^{-x^2} dx$.

- 1. Démontrer que $F'(t) = -2\mathcal{I}e^{-t^2}$ pour tout $t \in]0, +\infty[$.
- 2. Démontrer $\forall 0 \leq t \leq T$, $F(T) F(t) = -2\mathcal{I} \int_t^T e^{-x^2} dx$.
- 3. Démontrer $F(t) = 2\mathcal{I} \int_{t}^{+\infty} e^{-x^2} dx$ et en déduire la valeur de \mathcal{I} .

1. Soit
$$f(t,x) = \frac{e^{-t^2(1+x^2)}}{1+x^2}$$
 et $A = I =]0, +\infty[$.

Pour tout $t \in I$ fixé, $x \mapsto \frac{e^{-t^2(1+x^2)}}{1+x^2}$ est intégrable sur A. De plus $f \in C^{\infty}(I \times A)$ et, $\forall t \geq \varepsilon > 0$ et $\forall x \in A$, $|\frac{\partial f}{\partial t}(t,x)| = |-2te^{-t^2(1+x^2)}| \leq 2te^{-t^2}e^{-\varepsilon^2x^2} \leq Me^{-\varepsilon^2x^2}$ où $M = \sup_{t \in I} 2te^{-t^2} < +\infty$. Comme $Me^{-\varepsilon^2x^2} \in L^1(A)$, toutes les hypothèses du

Théorème de dérivation sous l'intégrale sont satisfaites. On en déduit F est dérivable sur $]\varepsilon, +\infty[$ et

$$F'(t) = \int_0^{+\infty} -2te^{-t^2(1+x^2)} dx = -2e^{-t^2} \int_0^{+\infty} e^{-(tx)^2} t dx = -2e^{-t^2} \int_0^{+\infty} e^{-u^2} du$$
 (par le changement de variable $u = tx$).

On obtient bien la formule souhaitée sur $]arepsilon,+\infty[$ pour tout arepsilon>0 donc sur $I=]0,+\infty[$.

2. Il suffit d'intégrer l'égalité précédente entre t et T.

$$F(T) - F(t) = \int_{t}^{T} -2\mathcal{I}e^{-s^{2}} ds = -2\mathcal{I}\int_{t}^{T} e^{-x^{2}} dx.$$

25/31

Exercice corrigé : suite de la page 25

3. Par le théorème de convergence dominée, on obtient facilement (exo) que $F(T) \underset{T \to +\infty}{\to} 0$. En faisant tendre $T \to +\infty$ dans l'égalité obtenue à la question

précédente, on obtient donc $F(t) = 2\mathcal{I} \int_{t}^{+\infty} e^{-x^2} dx$ et ceci est vrai $\forall t > 0$.

Par le Théorème de continuité sous l'intégrale, on montre que F est continue sur $[0,+\infty[$ (exo)). On peut donc prendre t=0 dans la formule ci-dessus pour obtenir

$$2\mathcal{I}^2 = F(0) = \int_0^{+\infty} \frac{dx}{1+x^2} = \left[\arctan x\right]_0^{+\infty} = \frac{\pi}{2} \text{ d'où } \mathcal{I} = \int_0^{+\infty} e^{-x^2} dx = \frac{\sqrt{\pi}}{2}.$$

a. Formule à connaître.

4. Théorème de Fubini 16

Théorème 8 (Théorème de Fubini)

Soit
$$A \subset \mathbb{R}^{n_1}$$
, $B \subset \mathbb{R}^{n_2}$ mesurables et $f: A \times B \to \mathbb{C}$ mesurable.

On a :
$$\int_A \int_B |f(x,y)| \, dy dx < +\infty \iff \int_B \int_A |f(x,y)| \, dx dy < +\infty$$

et dans ce cas, on a existence et égalité des intégrales

$$\int_{A} \int_{B} f(x, y) dy dx = \int_{B} \int_{A} f(x, y) dx dy.$$

Ce théorème sert pour inverser l'ordre d'intégration. En pratique : on prend le module |f| de la fonction et si, quand on intègre successivement par rapport aux 2 variables dans un des ordres, on trouve un résultat fini, alors on peut intégrer la fonction f et l'ordre n'a pas d'importance.

16. Guido Fubini (1879–1943) mathématicien italien.

Olivier Ley (INSA Rennes)

Exercice corrigé : démontrer que $\int_0^{+\infty} \frac{e^{-x} - e^{-2x}}{x} dx = \ln 2$.

On remarque
$$\int_1^2 \int_0^{+\infty} |e^{-xy}| \, dx dy = \int_1^2 \int_0^{+\infty} e^{-xy} \, dx dy = \int_1^2 \frac{dy}{y} = \ln 2 < +\infty.$$

Donc, d'après le théorème de Fubini, on obtient

$$\int_{1}^{2} \int_{0}^{+\infty} e^{-xy} dx dy = \int_{0}^{+\infty} \int_{1}^{2} e^{-xy} dy dx = \int_{0}^{+\infty} \frac{e^{-x} - e^{-2x}}{x} dx = \int_{1}^{2} \frac{dy}{y} = \ln 2.$$

Exercice corrigé : démontrer que $\int_{\mathbb{R}} e^{-x^2} dx = \sqrt{\pi}$.

Par un changement en coordonnées polaires et le théorème de Fubini, on a

$$\int_{\mathbb{R}} \int_{\mathbb{R}} e^{-(x^2 + y^2)} dx \, dy = \int_0^{2\pi} \int_0^{+\infty} e^{-r^2} r \, dr \, d\theta = \left(\int_0^{2\pi} d\theta \right) \left(\int_0^{+\infty} r e^{-r^2} dr \right) = \left[\theta \right]_0^{2\pi} \left[-\frac{1}{2} e^{-r^2} \right]_0^{+\infty} = \pi.$$

En utilisant de nouveau le théorème de Fubini, on a

$$\int_{\mathbb{R}} \int_{\mathbb{R}} e^{-(x^2+y^2)} dx dy = \left(\int_{\mathbb{R}} e^{-x^2} dx \right) \left(\int_{\mathbb{R}} e^{-y^2} dy \right) = \left(\int_{\mathbb{R}} e^{-x^2} dx \right)^2,$$

d'où la conclusion
$$\boxed{ \int_{\mathbb{R}} e^{-x^2} dx = \sqrt{\pi}. } ^{\text{a}}$$

a. Formule à connaître.

5. Produit de convolution

Définition 3 (Produit de convolution)

Soit $f,g:\mathbb{R}\to\mathbb{C}$. On définit la convolution de f et g comme la fonction f*g définie par

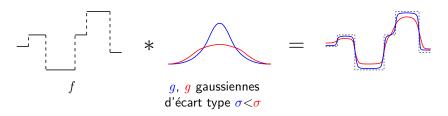
$$f * g (x) = \int_{\mathbb{R}} f(x - y)g(y)dy.$$

Théorème 9 (Propriétés de base de la convolution)

- Si $f,g \in L^1(\mathbb{R})$ alors f*g(x) existe p.p. $x \in \mathbb{R}$, f*g est bornée p.p. sur \mathbb{R} et $f*g \in L^1(\mathbb{R})$ avec $\int_{\mathbb{R}} |f*g(x)| dx \leq \int_{\mathbb{R}} |f(x)| dx \int_{\mathbb{R}} |g(x)| dx$.
- $\begin{array}{l} \bullet \; \mathit{Si} \; f,g \in L^2(\mathbb{R}) \; \mathit{alors} \; f * g(x) \; \mathit{existe pour tous} \; x \in \mathbb{R}, \; f * g \; \mathit{est} \; \mathit{continue sur} \; \mathbb{R}, \\ f * g(x) \mathop{\to}_{x \to \pm \infty} \! 0, \; \mathit{et} \; |f * g(x)| \leq \sqrt{\int_{\mathbb{R}} |f(x)|^2 dx} \sqrt{\int_{\mathbb{R}} |g(x)|^2 dx}. \end{array}$
- Quand f * g(x) existe, on a f * g(x) = g * f(x).

Remarques :

- Démontrer les 2 inégalités dans le Théorème 9. Pour la 2ème, on utilisera l'inégalité de Cauchy-Schwarz 17.
- ② L'opération de convolution a de nombreux intérêts qu'on verra dans le chapitre 2 <u>Transformée de Fourier</u>. Une des propriétés les plus importantes de la convolution est qu'elle permet de régulariser une fonction (ou un signal) f en le convolant avec une fonction g adéquate :



^{17.} due à Augustin Louis Cauchy (1789–1857), mathématicien français, et Hermann Amandus Schwarz (1843–1921), mathématicien allemand. Pour les intégrales, elle s'énonce ainsi : si $f,g\in L^2(\mathbb{R})$, alors $\int_{\mathbb{R}} f(t)g(t)dt \leq \sqrt{\int_{\mathbb{R}} |f(t)|^2 dt} \sqrt{\int_{\mathbb{R}} |g(t)|^2 dt}$.